

THO basis 对弱束缚系统的应用

薄纪铮

2023.3.14

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

Hamiltonian

- 假设一个弱束缚两体系统的 Hamiltonian

$$h = -\frac{\hbar^2}{2\mu} \frac{d^2}{dr^2} + v(r)$$

- 其中 r 是两个粒子的相对坐标, μ 是约化质量, $v(r)$ 是相互作用
- 做无量纲化 $x = \frac{\sqrt{\mu}}{\hbar} r$ 后, Hamiltonian 写作

$$h = -\frac{1}{2} \frac{d^2}{dx^2} + v(x)$$

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

Hamiltonian

- 然后假设系统只有一个束缚态，也就是基态，并写出其对应的 *Schrödinger* 方程

$$h\psi_B(x) = e_B\psi_B(x)$$

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

坐标变换

- 考虑一维 HO basis

$$\phi_n^{HO}(s) = \mathcal{N}_n H_n(s) \exp(-s^2/2)$$

- 然后开始考虑 THO 的变换，这里先考虑一个任意的坐标变换，由单调递增的函数 $x = x(s)$ 以及它的反函数（逆） $s = s(x)$
于是有 THO basis 的初始形式

$$\varphi_n^{THO}(x) = \sqrt{\frac{ds}{dx}} \phi_n^{HO}[s(x)]$$

- 逻辑是：先知道了基态波函数（它是一个束缚态），然后让它等于基态（ $n=0$ 的）THO basis，就有了具体的 $x = x(s)$ 的变换，然后就有了所有具体的 THO basis。

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

对角化 Hamiltonian

- 已经知道了态 $\phi_0^{THO}(x) = \psi_B(x)$ 是 h 的本征态，但是这是 $n = 0$ 的情况，要知道 $n \geq 1$ 的情况，可以考虑以下矩阵元：

$$\begin{aligned} & \langle THO, n | (h - e_B) | THO, m \rangle \\ &= \int dx \phi_n^{THO}(x) (h - e_B) \phi_m^{THO}(x) \end{aligned}$$

- 又考虑到 $\phi_m^{THO}(x) = \pi^{1/4} \mathcal{N}_m H_m[s(x)] \phi_0^{THO}(x)$ 以及 $(h - e_B) \phi_0^{THO}(x) = 0$

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

对角化 Hamiltonian

- 所以能把上面的矩阵元形式改写成:

$$\begin{aligned} & \langle THO, n | (h - e_B) | THO, m \rangle \\ &= \frac{\sqrt{\pi} \mathcal{N}_n \mathcal{N}_m}{2} \int dx \varphi_0^{THO}(x) [H_n[s(x)], [(h - e_B), H_m[s(x)]]] \varphi_0^{THO}(x) \end{aligned}$$

- 下面对上式进行证明

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

对角化 Hamiltonian

- 我们将上式（积分）展开（先不计入前面的系数）

$$\begin{aligned} & \langle THO, 0 | [H_n[s(x)], [(h - e_B), H_m[s(x)]]] | THO, 0 \rangle \\ &= \langle THO, 0 | \{ H_n(s)[(h - e_B), H_m(s)] - [(h - e_B), H_m(s)]H_n(s) \} | THO, 0 \rangle \\ &= \langle THO, 0 | \{ H_n(s)((h - e_B)H_m(s) - H_m(s)(h - e_B)) - ((h - e_B)H_m(s) - H_m(s)(h - e_B)) \\ & \quad H_n(s) \} | THO, 0 \rangle \end{aligned}$$

- 然后使用 $(h - e_B) | THO, 0 \rangle = 0$ 将上式约化

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

对角化 Hamiltonian

- 得到

$$\langle THO, 0 | \{ H_n(s)(h - e_B)H_m(s) + H_m(s)(h - e_B)H_n(s) \} | THO, 0 \rangle$$

- 如果给该式前面乘一个系数 $\sqrt{\pi} \mathcal{N}_n \mathcal{N}_m$, 就有:

$$\begin{aligned} & \sqrt{\pi} \mathcal{N}_n \mathcal{N}_m \langle THO, 0 | \{ H_n(s)(h - e_B)H_m(s) + H_m(s)(h - e_B)H_n(s) \} | THO, 0 \rangle \\ & = (h - e_B)_{nm} + (h - e_B)_{mn} = 2(h - e_B)_{mn} \end{aligned}$$

- 对上式除以 2 即可

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

对角化 Hamiltonian

- 此外，为了简化计算，可以推导出这个双对易关系具体为：

$$[H_n[s(x)], [(h - e_B), H_m[s(x)]]] = \frac{dH_n[s(x)]}{dx} \frac{dH_m[s(x)]}{dx}$$

- 下面对它进行证明

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

对角化 Hamiltonian

- 我们先化简这个对易式

$$\begin{aligned} & [H_n[s(x)], [(h - e_B), H_m[s(x)]]] \\ &= [H_n(s), [(-\frac{1}{2} \frac{d^2}{dx^2} + v(x) - e_B), H_m(s)]] \\ &= \frac{1}{2} [H_n(s), [H_m(s), \frac{d^2}{dx^2}]] \end{aligned}$$

- 然后再将其作用在一个任意依赖于 x 的标量函数 $\varphi(x)$, 也就是 φ 上面, 从而有如下过程:

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

对角化 Hamiltonian

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2}[H_n(s), [H_m(s), \frac{d^2}{dx^2}]]\varphi \\ &= \frac{1}{2}[H_n(s)(H_m(s)\frac{d^2}{dx^2} - \frac{d^2}{dx^2}H_m(s)) - (H_m(s)\frac{d^2}{dx^2} - \frac{d^2}{dx^2}H_m(s))H_n(s)]\varphi \\ &= \frac{1}{2}\{H_n(s)H_m(s)\frac{d^2}{dx^2} - H_n(s)\frac{d^2}{dx^2}H_m(s) - H_m(s)\frac{d^2}{dx^2}H_n(s) + \frac{d^2}{dx^2}H_m(s)H_n(s)\}\varphi \end{aligned}$$

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

对角化 Hamiltonian

$$\begin{aligned} &= \frac{1}{2} \left\{ H_n(s) H_m(s) \frac{d^2}{dx^2} \varphi - H_n(s) \left(\varphi \frac{d^2}{dx^2} H_m(s) + 2 \frac{dH_m(s)}{dx} \frac{d\varphi}{dx} + H_m(s) \frac{d^2 \varphi}{dx^2} \right) \right. \\ &\quad \left. - H_m(s) \left(\varphi \frac{d^2}{dx^2} H_n(s) + 2 \frac{dH_n(s)}{dx} \frac{d\varphi}{dx} + H_n(s) \frac{d^2 \varphi}{dx^2} \right) \right. \\ &\quad \left. + H_n(s) \varphi \frac{d^2}{dx^2} H_m(s) + H_m(s) \varphi \frac{d^2}{dx^2} H_n(s) + H_m(s) H_n(s) \frac{d^2 \varphi}{dx^2} \right. \\ &\quad \left. + 2 \left(\frac{dH_m(s)}{dx} \frac{dH_n(s)}{dx} \varphi + \frac{dH_m(s)}{dx} \frac{d\varphi}{dx} H_n(s) + \frac{dH_n(s)}{dx} \frac{d\varphi}{dx} H_m(s) \right) \right\} \\ &= \frac{dH_m(s)}{dx} \frac{dH_n(s)}{dx} \varphi \end{aligned}$$

- 从而证明了对易关系

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

对角化 Hamiltonian

- 通过查询 HO basis 的波函数表, 找到 HO basis 的基态 (且是 bound state) 波函数

$$\varphi_0^{THO}(x) = \psi_B(x) = \frac{1}{\pi^{1/4}} \exp\left(-\frac{1}{2}x^2\right)$$

- 并利用 hermitian 多项式的递推公式 $H'_n(z) = 2nH_{n-1}(z)$ 得到

$$\begin{aligned} & \langle THO, n | (h - e_B) | THO, m \rangle \\ &= 2n\mathcal{N}_n m\mathcal{N}_m \int ds \exp(-s^2) H_{n-1}(s) H_{m-1}(s) \left(\frac{ds}{dx}\right)^2 \end{aligned}$$

- 该式只依赖于 $x(s)$ 的导数这样一个信息

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

对角化 Hamiltonian

- 因为 THO basis 并不是 Hamiltonian 的本征态，所以利用 THO basis 的（有限截断）完备性来生成 Hamiltonian 的本征态
- 首先是基态

$$|N, 0\rangle = |THO, 0\rangle$$

- 然后是 $n \geq 1$ 的态

$$|N, i\rangle = \sum_{j=1}^{N-1} |THO, j\rangle \langle THO, j | N, i\rangle$$

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

对角化 Hamiltonian

- 将 $|N, i\rangle$ 在位置表象下写出

$$\langle x|N, i\rangle = \psi_i^N(x) = \pi^{1/4} P_i^{N-1}[s(x)] \varphi_0^{THO}(x)$$

- 其中 P_i^{N-1} 是一个多项式，它的具体形式为

$$P_i^{N-1}(s) = \sum_{j=1}^{N-1} \mathcal{N}_j H_j(s) \langle THO, j|N, i\rangle$$

- 上面式子的证明只需要用到 THO basis 的定义式

$$\varphi_n^{THO}(x) = \sqrt{\frac{ds}{dx}} \phi_n^{HO}[s(x)]$$

一维 Hamiltonian 的 THO basis 公式

对角化 Hamiltonian

- 以及 THO basis 里面基态和 continuum states 之间的类似递推的关系

$$\varphi_m^{THO}(x) = \pi^{1/4} \mathcal{N}_m H_m[s(x)] \varphi_0^{THO}(x)$$

- 具体写出

$$\begin{aligned} \langle x|N, i\rangle &= \sum_{j=1}^{N-1} \langle x|THO, j\rangle \langle THO, j|N, i\rangle \\ &= \sum_{j=1}^{N-1} \pi^{1/4} \mathcal{N}_j H_j[s(x)] \varphi_0^{THO}(x) \langle THO, j|N, i\rangle \end{aligned}$$

即可

Thank you!