# 2023.2.21组会

刘隽喆





### 能量截面的积分形式

前表象形式的IAV模型给出双微分截面:

$$\frac{\mathrm{d}^2 \sigma}{\mathrm{d}\Omega_b \mathrm{d}E_b} \bigg|_{\text{post}}^{\text{NEB}} = \frac{-2}{\hbar v_a} \rho(E_b) \langle \rho_b(\mathbf{k_b}) | G_x^{\dagger} W_x G_x | \rho_b(\mathbf{k_b}) \rangle.$$

对角度积分,使用径向约化波函数:

$$\frac{\mathrm{d}\sigma}{\mathrm{d}E_b} = \frac{-2}{\hbar v_a} \rho(E_b) \frac{1}{2l_{bx} + 1} \sum_{\alpha} \frac{2L + 1}{4\pi} \int dr_x r_x^2 W_x(r_x) |R_{l_x}(r_x, \alpha)|^2.$$

径向波函数的表达形式:

$$R_{l_x}(r_x) = \langle r_x l_x m_x | G_x | \rho_b(\mathbf{k}_b) \rangle.$$

内部波函数: 在IAV模型中直接贡献截面

表面波函数: 对总截面无贡献

边界条件: 决定弹性散射部分



Fig 3: <sup>208</sup>Pb(<sup>6</sup>Li, αX)的光学势虚部和x-A波函数



内部波函数: 发生显著改变

表面波函数: 并未发生变化

边界条件: 决定弹性散射部分



Fig 5: <sup>208</sup>Pb(*d*, *pX*)的光学势虚部和x-A波函数

## 不同系统的计算与误差比较



Fig 6: (d, pX)和(<sup>6</sup>Li,  $\alpha X$ )体系表面近似的误差